Mode d‘emploi

33600 GPS/ VARIO Modul Graupner HoTT 2.4

SOMMAIRE:

1. Description 01
2. Montage du MODULE GPS dans le modele 01
3. Montage 02
4. Commande 02
5. Affichage GPS 03
5.1. Distance maximale (Max. Distance) 07
5.2. Vitesse minimale (Min. Speed) 08
5.3. Vitesse maximale (Max. Speed) 08
5.4. Altitude Minimale (MIN. ALTITUDE) 08
5.5. Altitude Maximale (MAX. ALTITUDE) 08
5.6. Taux de chute / sec (Negative Difference 1) 09
5.7. Taux de chute / 3 sec (Negative Difference 2) 09
5.8. Taux de montée / sec (Positive Difference 1) 09
5.9. Taux de montée / 3 sec (Positive Difference 2) 09
6. Affichage de réglages 10
6.1. Continous Vario - Réglage de Sensibilité 10
7. Index Tonalité àlarme 12
8. Ecran Télémétrie (SIMPLE DATAVIEW) 13
9. Mise à jour 14
10. Liste d‘affichages 16
11. Garantie 19

Manual V1.6
Revision: Novembre 2011

Nous vous
remercions d'avoir acquis le GPS MODULE pour le Graupner HoTT 2.4 système.
Ce produit fonctionne uniquement avec un Graupner HOTT 2.4 système. Si vous n'avez pas cette Système, le produit ne fonctionnera pas. Ce produit n'est pas compatible à tout autre système de commande radio 2,4 GHz. Veuillez s.v.p. lire tout d'abord entièrement le manuel avant d'essayer d'installer et d'utiliser le système Graupner HoTT 2.4 !

Cette notice d'utilisation fait partie intégrante du produit. Elle contient d'importantes consignes pour une utilisation en toute sécurité du produit. Gardez-la précieuselment et transmettez-la, en cas de revente, au nouvel acquéreur. Le non-respect de cette notice et des consignes de sécurité qui y figurent, conduisent à une extinction du droit à la garantie. Graupner travaille constamment à l'élaboration et à l'évolution de ses produits; c'est pourquoi nous sommes contraints de nous réserver tous droits de modifications, que ce soit au niveau de la forme du produit, de sa technologie ou de l'équipement des kits proposés. Les indications et photos de cette notice ne peuvent faire l'objet d'aucune réclamation, nous vous remercions de votre compréhension.
C'est une des raisons pour lesquelles il faut toujours garder cette notice à portée de main, afin de pouvoir la consulter à tout moment!

1. DESCRIPTION
Le GPS MODULE de Graupner-HOTT permet la surveillance sans fil de l'altitude et l'indication optique et acoustique de l'ascension ou la descente du modèle en temps réel. Le module GPS peut être programmé directement avec tous les émetteurs HoTT qui ont intégré le menu de télémétrie directement dans l'écran de l'émetteur (certains modèles tels que MC-24 pour mettre à jour).
La programmation n'est possible qu'avec la Smart-Box Réf.Cde. 33700 pour les émetteurs suivantes: mx-12 HoTT Réf.Cde. 4754, mx-16 HoTT Réf.Cde. 4755, et mx-22 Réf.Cde. 4801/4802, mc-19 Réf. Cde. 4821 et mc-22 Réf.Cde. 4818 après conversion en Hott. Référence sera faite explicitement dans la notice le moment venu, sur la différence de ces émetteurs et sur la manière de s'en servir (voir point 5).

Les informations disponibles - options de réglage:
Position du modèle grâce aux coordonnées GPS, cap (direction), vitesse et éloignement du modèle
Altitude actuelle, Altitude minimale, Altitude maximale, Taux de chute et de montée/s, Taux de chute et de montée/3s, Taux de chute et de montée/10s, Continous Vario, Fidélité: 0.1 m

Note: Tous les paramètres que vous faites sur l'émetteur ou la Smart-Box ne sera stockée directement dans le GPS MODULE!

La possibilité de mise à jour de le GPS MODULE, grâce à une prise USB, vous permet d'avoir toujours la dernière version et d'utiliser des fonctions futures.
Les mises à jour du GPS MODULE peuvent se faire à l'aide d'un PC en configuration Windows XP, Vista ou 7. Il vous faudra un port USB, livrable séparement sous la Réf.Cde 7168.6, le cordon adaptateur Réf.Cde. 7168.6A et un répartiteur synchrone Réf.Cde 3936.11.
Pour chaque produit, vous trouverez en téléchargement, les programmes et fichiers correspondants nécessaires sous www.graupner.de

2. MONTAGE DU MODULE GPS DANS LE MODELE
Placez la module à un endroit approprié dans le modèle. Le module enregistre des variations de pression atmosphérique et en déduit l'altitude actuelle. C'est pourquoi il faut veiller à ce que le module dans le modèle soit protégée du vent et qu'il ne soit pas , par exemple, dans le souffle de l'hélice. Par ailleurs, il ne faut pas le placer dans un endroit étanche, par exemple, dans un boîtier RC fermé.
Attention: la précision du capteur ou de la sonde dépend également des modifications de la pression atmosphérique, par exemple par des changements brusques des conditions météorologiques, mais elle dépend également des modifications de la pression en cours de journée, lors de vols de longue durée. Grâce à la sensibilité du capteur ou de la sonde, même de légères variations de pression peuvent conduire à des erreurs de l'ordre de 10 – 20 m, et ce n'est pas rare. De la même manière, des variations de pression

à l'intérieur du fuselage conduisent à ce types d'imprécisions (par ex. surpression produite par le souffle de l'hélice, ou l'air qui s'engouffre dans le fuselage durant le vol).
Il est préférable de monter le module GPS sous la verrière, car il faut éviter de couvrir le capteur sur le dessus afin qu'il puisse recevoir les données des satellites GPS dans les meilleures conditions. Son montage dans des fuselages bois ou plastique ne pose aucun problème, par contre, il n'est pas possible de le monter dans des fuselages carbone (CFRP), car ceux-ci masquent de trop le signal, et ne permettent pas un fonctinnement fiable. Fixez le module GPS avec les pattes de fixation ou avec de l'adhésif double face, avec le marquage vers le haut, à un endroit approprié du modèle:
- Essayez de placer le module dans la partie la plus haute du fuselage et ne pas faire passer des fils ou autres éléments devant le module
- Au-dessus du module, laissez un angle de réception suffisamment grand ouvert pour bien recevoir également les satellites qui ne se trouvent pas directement au-dessus du modèle.

Pour des raisons techniques, le module GPS ne mesure que la vitesse horizontale par rapport au sol. Des piqués plein badin, des virages rapides ou la voltige provoquent, par la variation brusque de l'angle de l'antenne GPS, des coupures au niveau de la réception, ou favorisent au contraire la réception alternative des signaux des satellites GPS, ce qui peut conduire à des erreurs de relevés. En règle générale, un vol horizontal d'une seconde environ suffit pour obtenir une mesure précise de la vitesse. Mais justement sur des modèles très rapides et notamment lorsque que l'on passe d'un piqué à pleine vitesse à une trajectoire horizontale, il est possible, que pour obtenir un signal franc et une mesure précise, il faille attendre un peu plus d'une seconde.

3. MONTAGE:
Connecter le GPS MODULE du câble 3 broches au connecteur en T du récepteur. Das Stecksystem ist verpolungssicher, achten Sie auf die kleinen seitlichen Phasen. Ce système de prise est équipé de détrompeurs, attention aux petites arêtes latérales. Ne forcez pas, la prise doit pouvoir se brancher sans effort.
Les fiches sont repérées en conséquence, fil noir (-), fil rouge (+) et fil blanc (S)

Uniquement pour émetteurs cités sous le point 1 „Exceptions" avec la SMART-BOX:
Fixez la SMART-BOX sur le support de votre émetteur comme indiqué sur la photo. Branchez ensuite la Box à votre émetteur avec le cordon 3 fils.
Branchez une extrémité du cordon dans la prise DATA de l'émetteur, et l'autre extrémité dans la prise latérale droite de la SMART-BOX. Ce système de prise est équipé de détrompeurs, attention aux petites arêtes latérales. Ne forcez pas, la prise doit pouvoir se brancher sans effort.
Les fiches sont repérées en conséquence, fil brun (-), fil rouge (+) et fil orange (T)

REMARQUE: Pour la programmation, au lieu de brancher le module sur le récepteur, vous pouvez le brancher directement sur la prise situé sur le coté droit de la SMART-BOX. Les réglages sont alors directement transmis au module GPS (sans passer par la radio) et la programmation s'effectue plus donc rapidement. L'alimentation nécessaire au fonctionnement de la SMART-BOX (3.6 - 9 V) est branchée sur la prise située sur la gauche. La connexion est équipée d'un détrompeur, ce sont les petites arêtes latérales. Ne forcez en aucun cas, la prise doit se monter facilement. La fiche femelle est également repérée. Le fil noir doit être vers le bas (-), le rouge vers le haut (+).

4. COMMANDE
La manipulation, l'utilisation du module GPS correspond à celle de l'émetteur. Lisez attentivement la notice de votre radiocommande, paragraphe „Télémétrie". Pour s'en servir, allez dans le menu de l'émetteur „Télémétrie" sous le point du menu „SETTING AND DATAVIEW". Une fois que vous sélectionnez SETTING AND DATAVIEW, vous pouvez sélectionner l'affichage du CAPTEUR GPS. Le capteur affiche suivre les émetteur-récepteur affiche, à savoir „GPS Sensor" afficher l'écran suivant après le dernier affichage de l'essai servo commande à distance (RX SERVO TEST). ***Attention:*** Si le récepteur est coupé, le message d'alerte „Aucune réception possible de données" s'affiche.
Après avoir allumé le récepteur, cela peut prendre quelques secondes jusqu'à ce que l'affichage/écran du récepteur soit activé - > Le symbole, en haut à droite de l'écran émetteur (TX) s 'affiche, et peut être sélectionné. L'enregistrement des données, ne s'afficheront pas immédiatement, étant donné que tous les

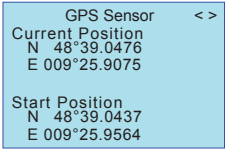
réglages transmis au récepteur se font sans fils.

Utilisation avec la SMART-BOX:
SMART-BOX dispose de quatre touches de fonction situées sur le dessus. Avec les touches ESC et ENTER, vous pouvez passer d'un affichage écran à l'autre. Avec les touches DEC et INC, vous pouvez sélectionner les paramètres dans un affichage écran (INC déplace le curseur vers le bas, DEC, vers le haut).
Allumez maintenant l'émetteur. Sur l'écran de démarrage, vous verrez apparaître SETTING AND DATA-VIEW / MODEL SELECT. Mettez le curseur, avec la touche INC ou DEC, sur SETTING AND DATAVIEW, puis appuyez sur ENTER, pour afficher et/ou programmer les paramètres de l'émetteur, du récepteur et des capteurs télémétriques ou sélectionnez MODEL SELECT pour afficher, sous forme de graphique, les données télémétriques (voir point 8). A l'écran MODEL SELECT, vous ne pouvez pas enregistrer de réglages.
Une fois que vous sélectionnez SETTING AND DATAVIEW, vous pouvez sélectionner l'affichage du CAPTEUR GPS. Le capteur affiche suivre les émetteur-récepteur affiche, à savoir „GPS Sensor" afficher l'écran suivant après le dernier affichage de l'essai servo commande à distance (RX SERVO TEST). ***Attention:*** Après avoir allumé le récepteur, cela peut prendre quelques secondes jusqu'à ce que l'affichage/écran du récepteur soit activé - > Le symbole, en haut à droite de l'écran émetteur (TX) s 'affiche, et peut être sélectionné.
L'enregistrement des données, avec les touches du haut, ne s'afficheront pas immédiatement, étant donné que tous les réglages transmis au récepteur se font sans fils.

5. Affichage GPS (GPS SENSOR)
Attention: le marquage des flèches qui figure sur les pages d'écran qui suivent, correspond à celui des touches de la SMART-BOX. Cette attribution varie selon la radiocommande utilisée:

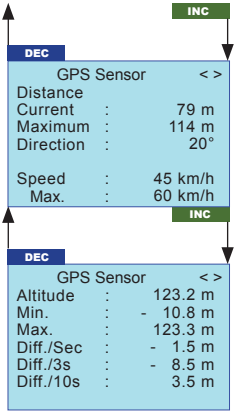
SMART-BOX	**mx-12/16/20/32 HoTT**	**mc-19/mc-22/mc-24/mx-24**
ENTER	▶	ENTER
ESC	◀	CLEAR
INC	*défiler:* ▼ *valeur:* ▲	*défiler:* presser Rotary + ↻ *valeur:* Rotary ↻
DEC	*défiler:* ▲ *valeur:* ▼	*défiler:* presser Rotary + ↺ *valeur:* Rotary ↺
INC+DEC	**SET**	presser Rotary

Dans les descriptions qui suivent, on fait également référence dans un premier temps à l'attribution et aux fonctions des touches de la SMART-BOX, la fonction des touches de la mx-16 HoTT est indiquée, à titre d'exemple, entre parenthèses. Sachez néanmoins que l'affectation des touches peut être différente, par exemple sur les émetteurs HoTT mc-series (Réf.Cde. 4758, 4759). Quoiqu'il en soit, lisez attentivement la notice de votre radiocommande, pour vous familiariser avec l'utilisation et les possibilités de la télémétrie.



Les paramètres, avec différentes options/valeurs, qui figurent dans le tableau, sous la colonne Réglages, peuvent être réglés. Si ces options n'y figurent pas, seules les données des paramètres sont affichés.

Attention: Lorsque vous allumez le module GPS, celui-ci affichera d'abord, sous ‚Current Position' , la dernière position. Si la position actuelle est reconnue (signalé par une courte tonalité), celle-ci est affichée sous ‚Start Position' - selon la qualité du signal GPS, cette détermination peut prendre quelques minutes. Le module GPS est maintenant opérationnel.



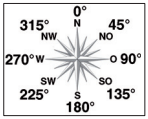
Lorsque vous allumez le module, il faut régler l'altitude sur 0 m. L'altitude affichée n'est donc pas l'altitude par rapport au niveau de la mer (NN), mais l'altitude relative relevée à partir du point de départ!

Sur la première ligne s'affichent, en alternance avec l'affichage „GPS Sensor", en cas de besoin, également les taux de chute et de montée en mètre/seconde en synchronosation avec les tonalités correspondantes. Le taux de chute est représenté par un signe négatif (-) qui précède la valeur.

Affichage écran	**Explication**	**Réglages**
Current Position	Position actuelle, longitude-lattitude (position angulaire, en minutes et secondes)	-
Start Position	Position à la mise sous tension du module = Startposition	-
Current Distance	Eloignement actuel en mètres par rapport à la position de départ	-
Maximum Distance	Eloignement maximal en mètres par rapport à la position de départ	-
Direction	Cap (direction) du modèle, en degrés	-
Speed	Vitesse actuelle du modèle en km/h	-
Max. Speed	Vitesse maximale en km/h depuis le départ	
Altitude	Altitude actuelle en mètres	-
Min.	Altitude minimale en mètres, depuis le décollage	-
Max.	Altitude maximale en mètres, depuis le décollage	-
Diff. / Sec	Taux de chute et de montée en mètres par seconde (le taux de chute est précédé du signe négatif -)	-
Diff. / 3s	aux de chute et de montée en mètres par 3 secondes (le taux de chute est précédé du signe négatif -)	-
Diff. / 10s	aux de chute et de montée en mètres par 10 secondes (le taux de chute est précédé du signe négatif -)	-

Eloignement actuel (Current Distance): indique l'éloignement actuel du modèle, à partir de son point de départ. L'éloignement maximum qui peut être affiché est de 9999 mètres.

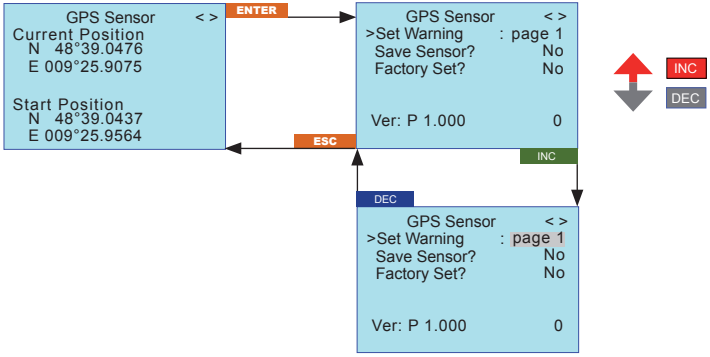
Cap (Direction): affiche le cap, la direction actuelle, que prend en ce moment même le modèle, en se basant sur les points cardinaux. Les points cardinaux sont indiqués en degrés:
Nord: 0°, Est: 90°, Sud: 180° et Ouest: 270° (voir également croquis)
Attention: Le cap (direction) n'est indiqué de manière correcte qu'à partir d'une vitesse de 10-15 km/h, si le modèle évolue à une vitesse plus faible, l'affichage perd en précision.



Vitesse (Speed): indique la vitesse actuelle du modèle. La vitesse maximale qui peut être affichée est de 999 km/h.

Vitesse maximale (Max. Speed): indique la vitesse maximale atteinte par le modèle depuis son décollage. La vitesse maximale qui peut être affichée est de 999 km/h.

Système de programmation:



Pour y enregistrer des réglages, il faut sélectionner avec le curseur, en le faisant déplacer avec la touche INC ou DEC (▲ ou ▼), dans la partie supérieure de l'écran, le paramètre souhaité (par ex. page 2), INC ou ▼ permet de délacer le curseur vers le bas, DEC ou ▲, vers le haut. Appuyez maintenant sur les touches INC et DEC (**SET**) simultanément, le paramètre à modifier s'affiche en surbrillance, ce qui indique qu'il peut maintenant être programmé. En appuyant sur la touche INC (▲), vous augmentez sa valeur, la touche DEC (▼) permet de la réduire. Une fois le réglage effectué, appuyez simultanément sur les touches INC et DEC (**SET**) pour enregistrer la valeur, le fond d'écran sombre s'estompe, ce qui confirme l'enregistrement.

Affichange écran	page	Explication	Réglages
Set Warning	Page 1 – page 10	Paramètres Ecran	Page 1 – page 10
Max. Distance	Page 2	Distance maximale	0 à 3000 m
Min. Speed	Page 3	Vitesse minimale	0 à 999 km/h
Max. Speed	Page 4	Vitesse maximale	0 à 999 km/h
Min. ALT	Page 2	Altitude minimale	- 500 à 3000 m
Max. ALT	Page 3	Altitude maximale	- 500 à 3000 m
Negative Difference 1 (Sek.)	Page 4	Taux de chute / seconde	- 50.0 à 0 m
Negative Difference 2 (3 Sek.)	Page 5	Taux de chute / 3 secondes	- 500 à 0 m
Positive Difference 1 (Sek.)	Page 6	Taux de montée / seconde	0 à 50.0 m
Positive Difference 2 (3 Sek.)	Page 7	Taux de montée / 3 secondes	0 à 500 m
Warning Time	Page 2 – page 10	Durée de l'alarme	OFF, 5, 10, 15, 20, 25, 30 sec.
Repeat Time	Page 2 – page 10	Intervalle de répétition	Always (toujours), 1, 2, 3, 4, 5 minutes, One Time (une fois)
Signal Tone	Page 2 – page 10	Tonalité alarme	A - Z
Save to Sensor	Page 1	Enregistre les réglages dans le module	YES / NO
Factory Set	Page 1	Retour aux réglages d'origine	YES / NO

Ecran (Set Warning): affiche les différentes pages écran avec les paramètres réglables et les seuils de déclenchement de l'alarme correspondants (page 1, page 2 etc.). Pour passer d'une page à l'autre, appuyez sur la touche INC ou sur la touche DEC.

Réglages d'origine (Factory Set): en confirmant avec „YES", vous pouvez revenir aux réglages d'origine du module GPS.

Les paramètres ci-dessous peuvent être réglés séparément pour tous les affichages:
Durée de l'alarme (Warning Time): là, vous pouvez définir, pour l'affichage correspondant, si l'alarme doit se déclencher et pour combien de temps lorsqu'un seuil bien déterminé est atteint.

Intervalle de répétition (Repeat Time): là, vous pouvez définir, pour l'affichage correspondant, combien de fois l'alarme doit retentir après dépassement d'un seuil déterminé.

Tonalité alarme (Signal Tone): enregistre la variation du son de la tonalité de l'alarme. Les tonalitées sont couplés avec les messages sur l'affichage et les annonces parlées. Par conséquent, ils ne peuvent pas

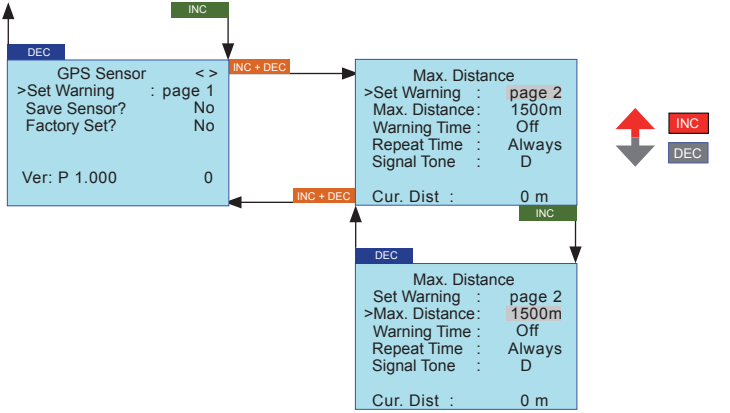
être modifiés.
Vue d'ensemble sur les Tonalité alarme à la page 12.

Lorsque l'alarme est déclenchée, le message (par ex. Min Height) apparait en surbrillance sur la première ligne de l'affichage correspondant, en alternance avec l'écran GPS SENSOR, et la tonalité A - Z retentit.
Vous pouvez couper l'alarme à tout moment, en appuyant brièvement sur la touche située sur le dessus de la Smart-Box.

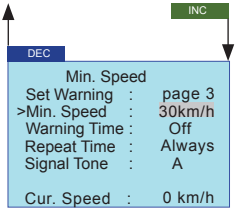
Pour sauvegarder ces réglages de point 5.1 à 5.9, retournez à l'écran „page 1 - GPS Sensor" avec la touche INC (▲) ou DEC (▼) et sélectionnez le point du menu „Save to sensor". En appuyant simultanément sur les touches INC et DEC (**SET**), le paramètre s'affiche en surbrillance. Allez sur YES en appuyant sur la touche INC (▲), puis appuyez simultanément sur les touches INC et DEC (**SET**) pour enregistrer le réglage, l'enregistrement est confirmé lorsque le fond sombre disparaît. Si vous ne voulez pas sauvegarder la modification, sélectionnez NO.

Attention:
- En vol, ne tentez aucune programmation au niveau du capteur/sonde, une manipulation malencontreuse et vous perdez le contrôle de votre modèle!
- Si vous utilisez deux ou plusieurs récepteurs dans le modèle, ne tentez en aucun cas une programmation durant le vol, cela peut entraîner de mauvais réglages des récepteurs sans que des éléments de télémétrie y soient branchés, et, dans le pire des cas, provoquer le crash du modèle!
  C'est pourquoi, faites toujours votre programmation au sol, et vous assurez que seulement le récepteur à programmer avec le capteur attachée est engagé.

5.1. Distance maximale (Page 2)
Distance maximale **(Max. Distance):** affiche distance maximale du modèle durant le vol, seuil de déclenchement de l'alarme réglable entre 0 et 3000 m (référence position de départ)
Réglage d'origine : 1500 mètres, tonalité : D

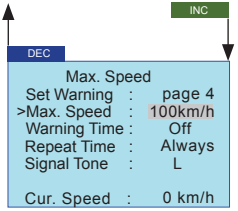


5.2. Vitesse minimale (Page 3)



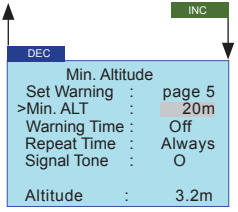
Vitesse minimale **(Min. Speed):** affiche le vitesse minimale du modèle durant le vol, seuil de déclenchement de l'alarme réglable entre 0 et 999 km/h
Réglage d'origine : 30 km/h, tonalité : A

5.3. Vitesse maximale (Page 4)



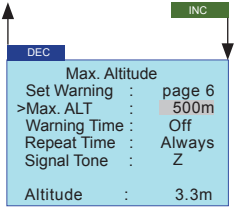
Vitesse maximale **(Max. Speed):** affiche le vitesse maximale du modèle durant le vol, seuil de déclenchement de l'alarme réglable entre 0 et 999 km/h
Réglage d'origine : 100 km/h, tonalité : L

5.4. Altitude minimale (Page 5)



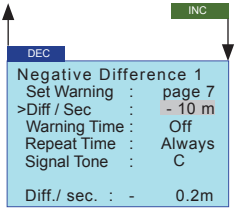
Altitude minimale **(Min. Altitude)**: affiche l'altitude minimale du modèle durant le vol, seuil de déclenchement de l'alarme réglable entre -500 et +3000 m (référence altitude de décollage 0 mètre)
Réglage d'origine : 20 mètres, tonalité : O

5.5. Altitude maximale (Page 6)



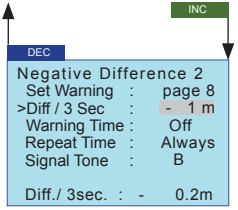
Altitude maximale **(Max. Altitude)**: affiche l'altitude maximale du modèle durant le vol, seuil de déclenchement de l'alarme réglable entre -500 et +3000 m (référence altitude de décollage 0 mètre)
Réglage d'origine : 500 mètres, tonalité : Z

5.6. Taux de chute par seconde (Page 7)



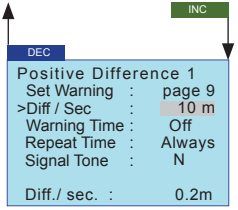
Taux de chute/sec. **(Negative Difference 1)**: affiche le taux de chute du modèle en mètres par seconde, seuil de déclenchement de l'alarme réglable entre -50 et 0 m (référence altitude de décollage 0 mètre)
Réglage d'origine : 10 m/Sec., tonalité: C

5.7. Taux de chute par 3 secondes (Page 8)



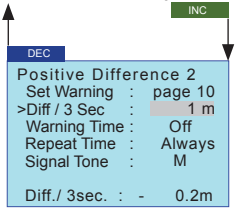
Taux de chute/3 sec. **(Negative Difference 2)**: affiche le taux de chute du modèle en mètres par 3 secondes, seuil de déclenchement de l'alarme réglable entre -500 et 0 m (référence altitude de décollage 0 mètre)
Réglage d'origine : 1 m/3 Sec., tonalité: B

5.8. Taux de montée par seconde (Page 9)



Taux de montée/sec. **(Positive Difference 1)**: affiche le taux de montée du modèle en mètres par seconde, seuil de déclenchement de l'alarme réglable entre 0 et 50 m (référence altitude de décollage 0 mètre)
Réglage d'origine : 10 m/sec., Tonalité: N

5.9. Taux de montée par 3 seconde (Page 10)



Taux de montée/sec. **(Positive Difference 2)**: affiche le taux de montée du modèle en mètres par seconde, seuil de déclenchement de l'alarme réglable entre 0 et 500 m (référence altitude de décollage 0 mètre)
Réglage d'origine : 1 m/3 sec., Tonalité: M

6. AFFICHAGE DE RÉGLAGES

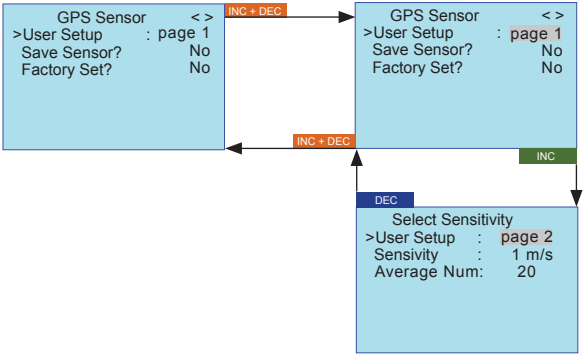
6.1. Continous Vario

Ce module autorise deux fonctions Vario distinctes:

1. ***Vario permanent:*** est déclenché automatiquement dès que dans le menu de Télémétrie sous **Sélection Annonces, Vario,** un interrupteur a été attribué et que l'écran graphique du module ELECTRIC AIR a été activé. La fonction VARIO PERMANENTE indique constamment les taux de chute et de montée par des tonalités plus ou moins aiguës ou plus ou moins basses
2. ***Sensitivity-Vario (uniquement pour les modules M-G1/M-G2, mx-12/16 Réf. Cde. 4754/4755 ou mc-19/22 HoTT 4758/4759 - Emission uniquement par le module Buzzer:*** Les taux de chute ou de montée sont définis par la valeur du paramètre de la sensibilité (SENSITIVITY). Avant le vol, il faut enregistrer la valeur de la sensibilité. Vous avez le choix entre: OFF, 0.5 m/3 Sec.; 1 m/3 sec.; 0.5 m/sec.; 1 m/sec. ou 3 m/sec. Réglage d'origine: 1 m/sec. *N'utilisez qu'une seule possibilité en même temps!*

Réglage de sensibilité

Pour accéder le affichage SELECT SENSIVITY, appuyez sur l'écran USER SETUP.
Appuyez maintenant sur les touches INC et DEC (**SET**) simultanément, le paramètre à modifier s'affiche en surbrillance, ce qui indique qu'il peut maintenant être programmé (appel la page 2 dans User Setup). Au stockage des réglages vous allez ensuite à la page 1 et choisissez sous ‚Save Sensor` YES.



Affichage écran	Explication	Réglages
User Setup	Page de réglage	1 - 2 (page)
Save to Sensor	Enregistre les réglages dans le capteur/sonde	YES / NO
Factory Set	Retour au réglage d'origine	YES / NO
Sensitivity	Sensibilité - Continous Vario	éteinte (OFF), 0.5m/3 Sec.; 1 m/3 Sec.; 0.5 m/Sec.; 1m/Sec. ou 3.0 m/Sec. configuration d'usine 1 m/Sek.
Average Number	Nombre de mesures relevées par le capteur/ sonde, par seconde.	4 - 40 configuaration d'usine: 20

Sensibilité (SENSITIVITY): A ce niveau là, vous pouvez enregistrer une valeur de taux de montée ou de taux de chute à partir de laquelle la tonalité se déclenche. La montée est signalée par une tonalité aigüe, la chute, par une tonalité plus basse. Plus la tonalité est élévée/basse, plus le taux de montée/chute est élévé.

Attention: si SENSITIVITY est sur OFF, aucun signal d'alerte ou annonces ne peuvent être émis.

Voir tableau ci-dessous.

Si vous enregistrez, par exemple 1m/sec, la tonalité (A) va se déclencher dès que le modèle monte ou chute de plus de 1 m par seconde. Si le taux est supérieur à 2 m, la tonalité plus élevée (B) se délenche, et ainsi de suite. La taux de montée ou de chute réel est affiché en alternance dans la ligne supérieure de l'écran du Vario.

Index tonalité vario:

Taux de montée:		Taux de chute:	
5 m (E)	2.5 m/3 sec. ; 5 m/3 sec. 2.5 m/sec. ; 5 m/sec. ; 15 m/sec.	- 1 m	- 0.5 m/3 sec. ; - 1 m/3 sec. - 0.5 m/sec. ; - 1 m/sec. ; - 3 m/sec.
4 m (D)	2 m/3 sec. ; 4 m/3 sec. 2 m/sec. ; 4 m/sec. ; 12 m/sec.	- 2 m	- 1 m/3 sec. ; - 2 m/3 sec. - 1 m/sec. ; - 2 m/sec. ; - 6 m/sec.
3 m (C)	1.5 m/3 sec. ; 3 m/3 sec. 1.5 m/sec. ; 3m/sec.;- 9 m/sec.	- 3 m	- 1.5 m/3 sec. ; - 3 m/3 sec. - 1.5 m/sec. ; - 3m/sec. ; - 9 m/sec.
2 m (B)	1 m/3 sec. ; 2 m/3 sec. 1 m/sec. ; 2 m/sec. ; 6 m/sec.	- 4 m	- 2 m/3 sec. ; - 4 m/3 sec. - 2 m/sec. ; - 4 m/sec. ; - 12 m/sec.
1 m (A)	0.5 m/3 sec. ; 1 m/3 sec. 0.5 m/sec. ; 1 m/sec.;- 3 m/sec.	- 5 m	- 2.5 m/3 sec.; - 5 m/3 sec. - 2.5 m/sec. ; - 5 m/sec. ; - 15 m/sec.

Mesures (AVERAGE NUMBER): comptabilise le nombre de mesures par seconde, sert à régler la précision du capteur/sonde. Plusieurs mesures augmentent la précision, mais par contre, moins de mesures augmentent la vitesse d'affichage.

Des valeurs raisonnables sont les suivantes:

Sensibilité 0.5 m: 20 relevés par seconde

Sensibilité 1 m: 4 relevés par seconde

Selon le réglage enregistré sous „Sensibilité", la montée ou la chute est affichée à l'écran GPS, en alternance en mètre/seconde sur la ligne supérieure, par ailleurs, la tonalité correspondante se déclenchera. Cet affichage réagit plus rapidement que les affichages „Diff." du bas de l'écran, c'est pourquoi, les valeurs peuvent différées.

Signal acoustique des différents niveaux d'altitude (Altitude level Beep):

Lorsque les niveaux ci-dessous sont atteints (référence altitude de décollage 0 mètre) les signaux sonores suivants se déclenchent :

20 / 40 / 60 / 80 / 100 m: une seule tonalité basse (20 m) jusqu'à 5 tonalités (100 m)

200 / 400 / 650 / 800 / 1000 m: une seule tonalité aigüe (200 m) jusqu'à 5 tonalités (1000 m)

7. INDEX TONALITÉ ÁLARME

A page 3: vitesse minimale

B page 8: taux de chute par 3 sec.

C page 7: taux de chute par sec.

D page 2: distance maximale

E

F

G

H

I

J

K

L page 4: vitesse maximale

M page 10: taux de montée par 3 sec.

N page 9: taux de montée par sec.

O page 5: altitude minimale

P

Q

R

S

T

U

V

W

X

Y

Z page 6: altitude maximale

8. ECRAN TÉLÉMÉTRIE

Contrairement à SETTING AND DATAVIEW, les données télémétriques sous SIMPLE DATAVIEW ne peuvent être qu'affichées et ne peuvent pas être programmées. Mais la représentation est sous forme graphique et doit être privilégiée, car plus facile et plus rapide à lire en vol.

Lisez attentivement la notice de votre radiocommande, paragraphe „Télémétrie". Pour s'en servir, allez dans le menu de l'émetteur „Télémétrie" sous le point du menu „SIMPLE DATAVIEW".

Attention: vous ne pouvez entrer dans les menus que lorsque le récepteur est allumé ! Après avoir allumé le récepteur, et jusqu'à ce que l'écran soit activé, il se peut que cela prenne quelques secondes. L'enregistrement des données à l'écran, avec les touches du haut, ne s'afficheront pas immédiatement, étant donné que tous les réglages transmis au récepteur/ capteur se font sans fils.

Utilisation avec la SMART-BOX:

Allumez l'émetteur. A l'écran de démarrage de la SMART-BOX apparaît SETTING AND DATAVIEW / MODEL SELECT. Avec les touches INC ou DEC, mettez le curseur sur MODEL SELECT et appuyez ensuite sur ENTER, pour accéder à la représentation graphique des données télémétriques.

Attention: vous ne pouvez entrer dans les menus que lorsque le récepteur est allumé ! Après avoir allumé le récepteur, et jusqu'à ce que l'écran soit activé, il se peut que cela prenne quelques secondes. L'enregistrement des données à l'écran, avec les touches du haut, ne s'afficheront pas immédiatement, étant donné que tous les réglages transmis au récepteur/ capteur se font sans fils. Après avoir sélectionné SIMPLE DATAVIEW, la Smart-Box affiche le menu télémétrique. il faut ensuite choisir, avec le curseur, les sondes/capteurs en fonction du modèle que vous utilisez, avion (AIRPLANE) ou voiture (CAR).

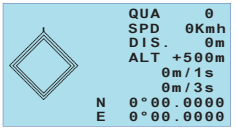
En principe, vous avez accès à tous les affichages, mais seuls les paramètres correspondants aux capteurs réellement placés dans le modèle, peuvent être affichés.

Avec les touches INC (▲) ou DEC (▼), mettez le curseur sur AIRPLANE (Avions) ou sur CAR (voitures) et appuyez ensuite sur ENTER (**SET**), pour accéder à l'affichage télémétrique correspondant.

A l'écran (AIRPLANE), vous pouvez, avec les touches INC (▲) ou DEC (▼), sélectionner un des affichages graphiques ci-dessous :

RECEPTEUR (RECEIVER): affiche les mêmes données que sous RX DATAVIEW

RECEPTEUR +GPS (RECEIVER+GPS): Puissance de réception, position, altitude actuelle, taux de montée et de chute/sec. , taux de montée et de chute/3 sec., vitesse, distance



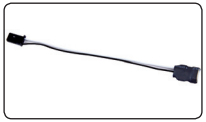
Affichage écran	Explication
▬ W / N / O / S	Ouest / Nord / Est / Sud
SPD	Vitesse
QUA	Puissance du signal de la voie de retout
DIS.	Eloignement
ALT	Altitude par rapport au sol
m/1s	Taux de montée / chute en m/1 s
m/3s	Taux de montée / chute en m/3 s
N / E	Position

A ce sujet, consultez également les notices de vos capteurs!

A partir de la version V2.x du module, du récepteur et de la SMART-BOX, on peut, avec le cordon en Y Réf. Cde 3936.11, brancher jusqu'à 11 capteurs sur le récepteur, par exemple un GPS et un module Général. Attention!
Si vous branchez un cordon en Y sur la sortie télémétrique pour le branchement de plusieurs capteurs, seul SIMPLE DATA VIEW pourra être utilisé, car dans ce cas, vous ne pourrez intervenir sur les capteurs que par leur propre adresse.
Pour la programmation, le mode SETTING AND DATAVIEW ne pourra pas être utilisé!
Il faudra donc programmer auparavant chaque capteur séparément, par exemple, directement avec la SMART-BOX.

9. MISE À JOUR

Les mises à jour de GPS MODULE Graupner-HoTT 2.4 se font avec le port USB Réf.Cde 7168.6 livrable séparément, le cordon adaptateur Réf.Cde. 7168.6A. et un répartiteur synchrone Réf.Cde 3936.11.
Vous pourrez télécharger les fichiers et programmes nécessaires sous www.graupner.de
Installez le logiciel Graupner Firmware Update Utility et les pilotes USB sur votre ordinateur. Tenez compte de l'installation minimum requise!



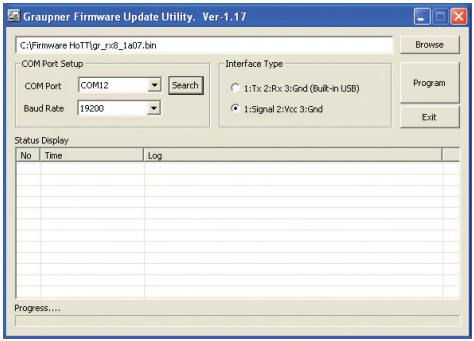
Coupez tout d'abord le fil du milieu, rouge, du cordon adaptateur Réf.Cde. 7168.6A. Reliez ensuite ce fil au port USB Réf.Cde. 7168.6. La connectique est équipée de détrompeur, attention aux petites arêtes latérales. Ne forcez pas, la prise doit pouvoir se brancher sans effort.

Reliez le module GPS à une fiche du cordon en Y, sur la deuxième fiche, branchez le cordon adaptateur avec la prise USB. Sur la prise restante du cordon en Y, il faut désactiver le signal, fil (orange), pour cela, relevez le plot qui maintient le fil orange avec un outil à bout pointu et retirez le fil orange du boîtier de la prise. Il suffit maintenant de brancher la prise ainsi préparée sur une sortie libre du récepteur.

9.1. Mise à jour

Assurez-vous que la configuration du cordon adaptateur correspond à celle de la photo et qu'il est bien branché sur l'émetteur ou sur le récepteur.

Lancez le programme Graupner Firmware Update Utility.



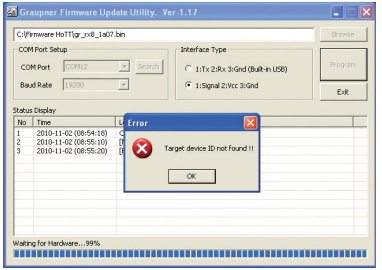
Sous [COM Port Setup] sélectionnez le port COM correct, c'est-à-dire celui sur lequel est branché le cordon USB. Si vous avez des doutes, ouvrez, sous WINDOWS, l'appplication System/ Hardware/Gerätemanager. Sélectionnez „Silicon Labs CP210x USB to UART Bridge" et recopiez le port attribué. Choisir Baud Rate: 19200

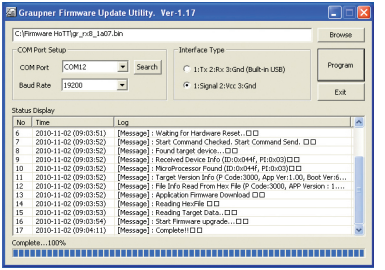
Sous [Interface Typ] Signal 2, cliquez ensuite sur: Vcc 3:Gnd.
Pour conclure, sélectionnez avec le bouton „Browse" le répertoire dans lequel vous avez télécharger aupravant le fichier avec l'extension*.bin aus, si tout est correct, le fichier apparait dans la fenêtre correspondante.
Les fichiers sont codifiés, cela signifie que si par mégarde vous avez sélectionné un fichier non compatible avec le produit (par exemple un fichier

de mise à jour de l'émetteur, au lieu du fichier de mise à jour du récepteur) le message „Product code error“ apparait et la mise à jour ne peut pas être lancée.
Appuyez sur le bouton „Program“. Attendez toujours jusqu'à ce que la jauge de progression démarre. En fonction du PC, cela peut prendre jusqu'à 5 secondes.

Mettez l'alimentation du récepteur, de sorte que le bénéficiaire et le GPS-capteur est alimenté.
Au bout de quelques secondes, le message suivant s'affiche à l'écran: „Found target device…“, vous pouvez maintenant relâcher la touche et la mise à jour démarre.
Par contre, si l'appareil n'est pas reconnu, la fenêtre Popup affiche „Target device ID not found“, ou si la procédure s'arrête avant d'avoir atteint les 100%, il faut relancer la mise à jour. Il faudra donc relancer toute la procédure décrite ci-dessus.

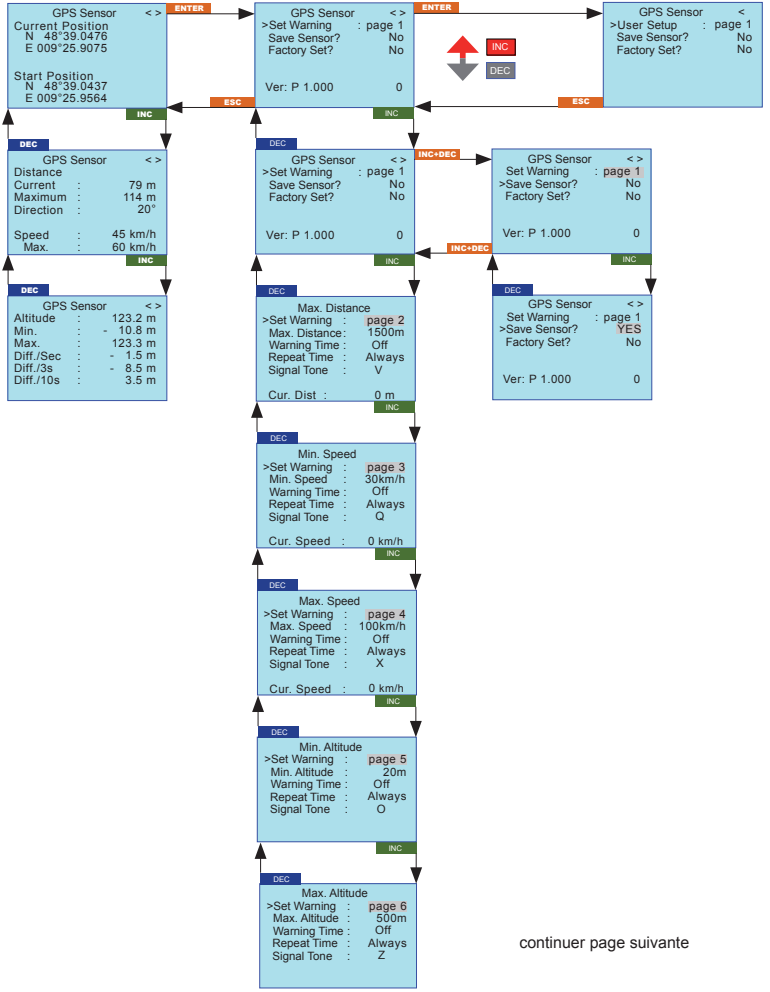
A l'écran, sur la barre d'avancement, vous verrez la progression de la mise à jour. La mise à jour est terminée lorsque vous verrez s'afficher „Complete…100%“ bzw. „Complete!!“ .




Graupner Firmware Update Utility. Ver-1.17
C:\Firmware HoTT\gr_rx8_1a07.bin
Browse
COM Port Setup
COM Port
COM12
Search
Baud Rate
19200
Interface Type
1:Tx 2:Rx 3:Gnd (Built-in USB)
1:Signal 2:Vcc 3:Gnd
Program
Exit
Status Display
No
Time
Log
6 2010-11-02 (09:03:51) [Message] : Waiting for Hardware Reset...
7 2010-11-02 (09:03:52) [Message] : Start Command Checked. Start Command Send.
8 2010-11-02 (09:03:52) [Message] : Found target device...
9 2010-11-02 (09:03:52) [Message] : Received Device Info (ID:0x044f, PI:0x03)
10 2010-11-02 (09:03:52) [Message] : MicroProcessor Found (ID:0x044f, PI:0x03)
11 2010-11-02 (09:03:52) [Message] : Target Version Info (P Code:3000, App Ver:1.00, Boot Ver:6...
12 2010-11-02 (09:03:52) [Message] : File Info Read From Hex File (P Code:3000, APP Version : 1....
13 2010-11-02 (09:03:52) [Message] : Application Firmware Download
14 2010-11-02 (09:03:53) [Message] : Reading HexFile
15 2010-11-02 (09:03:53) [Message] : Reading Target Data..
16 2010-11-02 (09:03:54) [Message] : Start Firmware upgrade...
17 2010-11-02 (09:04:11) [Message] : Complete!!
Complete...100%

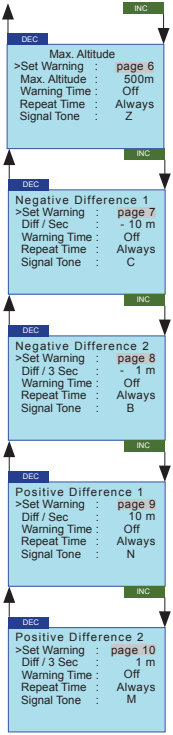
Débranchez le cordon d'alimentation et le cordon adaptateur. Le GPS MODULE est prêt à l'emploi.

10. LISTE D'AFFICHAGES:



continuer page suivante

LISTE D'AFFICHAGES:



DÉCLARATION DE CONFORMITÉ EG:

Pour le produit suivant:

GPS / VARIO MODULE Réf. N°: 33600

Nous confirmons que la compatibilité électronique correspond aux directives 2004/108/EC.

Normes appliquées:
EN 61000-6-1
EN 61000-6-3

Cette déclaration est sous la responsabilité du Fabricant / Importeur
Graupner GmbH & Co. KG
Henriettenstr. 94-96
73230 Kirchheim/Teck

Fait à

73230 Kirchheim/Teck, den 13.01.2011

Stefan Graupner
Le director d'Entreprise

Indications quand à la protection de l'environnement

Ce produit à la fin de sa durée de vie ne doit pas être mis à la poubelle, mais être remis à une collecte pour le recycle ment d'appareils électriques et électroniques. Le symbole inscrit sur le produit, dans la notice d'instructions et sur son emballage l'indique.

Les matériaux selon leurs reconnaissances sont réutilisables. Avec le recyclage de matériaux et autres formes d'appareils, vous contribuez à la protection de l'environnement.

Les batteries et accus doivent être retirés de l'appareil et doivent être remis à un dépôt homologué pour ce type de produits.

Pour les modèles radiocommandes, les pièces électroniques, comme par exemple les servos, récepteur ou variateur de vitesse, doivent être démontés et retirés du produit et être remis à une collecte spécialisée pour produits électroniques.

Veuillez s.v.p. demander auprès de votre mairie l'adresse exacte de la collecte la plus proche de chez vous.

Wir gewähren auf dieses Erzeugnis eine / This product is / Sur ce produit nous accordons une

Garantie von 24 Monaten
warrantied for months
garantie de mois

Die Fa. Graupner GmbH & Co. KG, Henriettenstraße 94-96, 73230 Kirchheim/Teck gewährt ab dem Kaufdatum auf dieses Produkt eine Garantie von 24 Monaten. Die Garantie gilt nur für die bereits beim Kauf des Produktes vorhandenen Material- oder Funktionsmängel. Schäden, die auf Abnützung, Überlastung, falsches Zubehör oder unsachgemäße Behandlung zurückzuführen sind, sind von der Garantie ausgeschlossen. Die gesetzlichen Rechte und Gewährleistunsansprüche des Verbrauchers werden durch diese Garantie nicht berührt. Bitte überprüfen Sie vor einer Reklamation oder Rücksendung das Produkt genau auf Mängel, da wir Ihnen bei Mängelfreiheit die entstandenen Unkosten in Rechnung stellen müssen.

Graupner GmbH & Co. KG, Henriettenstraße 94-96, 73230 Kirchheim/Teck, Germany guarantees this product for a period of 24 months from date of purchase. The guarantee applies only to such material or operational defects witch are present at the time of purchase of the product. Damage due to wear, overloading, incompetent handling or the use of incorrect accessories is not covered by the guarantee. The user´s legal rights and claims under garantee are not affected by this guarantee. Please check the product carefully for defects before you are make a claim or send the item to us, since we are obliged to make a charge for our cost if the product is found to be free of faults.

La société Graupner GmbH & Co. KG, Henriettenstraße 94-96, 73230 Kirchheim/Teck, Allemagne, accorde sur ce produit une garantie de 24 mois à partir de la date d´achat. La garantie prend effet uniquement sur les vices de fonction-nement et de matériel du produit acheté. Les dommages dûs à de l´usure, à de la surcharge, à de mauvais accessoires ou à d´une application inadaptée, sont exclus de la garantie. Cette garantie ne remet pas en cause les droits et prétentions légaux du consommateur. Avant toute réclamation et tout retour du prouit, veuillez s.v.p. cotrôler et noter exactement les défauts ou vices.

Servicestellen / Service / Service après-vente

Graupner-Zentralservice
Graupner GmbH & Co. KG
Henriettenstrasse 94-96
D-73230 Kirchheim / Teck

Servicehotline
☎ (+49) 01805 47 28 76
Montag - Freitag 7:30 -11:45
und 12:30 -16:00 Uhr

Belgie/Nederland
Jan van Mouwerik
Slot de Houvelaan 30
NL 3155 Maasland VT
☎ (+31)10 59 13 59 4

Luxembourg
Kit Flammang
129, route d'Arlon
L 8009 Strassen
☎ (+35) 23 12 23 2

Ceská Republika/Slovenská Republika
RC Service Z. Hnizdil
Letecka 666/22
CZ-16100 Praha 6 - Ruzyne
☎ (+42) 2 33 31 30 95

Schweiz
Graupner Service Schweiz
CD-Electronics GmbH
Kirchweg 18
CH-5614 Sarmenstorf
☎ (+41) 56 66 71 49 1

Espana
Anguera Hobbies
C/Terrassa 14
E 43206 Reus (Tarragona)
☎ (+34) 97 77 55 32 0

Sverige
Baltechno Electronics
P.O. Box 5307
S 40227 Göteborg
☎ (+46) 31 70 73 00 0

France
Graupner Service France
Gérard Altmayer
86, rue St. Antoine
F 57601 Forbach-Oeting
☎ (+33) 3 87 85 62 12

UK
Graupner Service UK
Brunel Drive
GB, NEWARK, Nottinghamshire
NG242EG
☎ (+44) 16 36 61 05 39

Italia
GiMax
Via Manzoni, no. 8
I 25064 Gussago
☎ (+39) 30 25 22 73 2

Garantie-Urkunde

Warranty certificate / Certificate de garantie

33600 GPS-Modul

Übergabedatum
Date of purchase/delivery
Date de remise

Name des Käufers
Owner´s name
Nom de l´achateur

Straße, Wohnort
Complete adress
Domicie et rue

Firmenstempel und Unterschrift des Einzelhändlers
Stamp and signature of dealer
Cachet de la firme et signature du detaillant

Graupner

Graupner GmbH & Co. KG
Henriettenstraße 94 – 96
D-73230 Kirchheim/Teck
Germany
www.graupner.de

Änderungen sowie Liefermöglichkeiten vorbehalten. Lieferung durch den Fachhandel. Bezugsquellen werden nachgewiesen. Für Druckfehler kann keine Haftung übernommen werden.

Specifications and availability subject to change. Supplied through specialist model shops only. We will gladly inform you of your nearest supplier. We accept no liability for printing errors.

Sous réserve de modifications et de possibilité de livraison. Livraison uniquement au travers de magasins spécialisés en modélisme. Nous pourrons vous communiquer l'adresse de votre revendeur le plus proche. Nous ne sommes pas responsables d'éventuelles erreurs d'impression.

Con riserva di variazione delle specifiche e disponibilità del prodotto. Fornitura attraverso rivenditori specializzati.Saremmo lieti di potervi indicare il punto vendita più vicino a voi. Si declina qualsiasi responsabilità per errori di stampa.

33600 / Novembre 2011 - FR V1.6